磁性の基礎

Fundamentals of magnetism 佐藤勝昭 Katsuaki Sato 科学技術振興機構

Japan Science and Technology Agency E-mail: katsuaki.sato@nifty.com

1. はじめに

この小稿は,半導体分野の研究者がスピントロニクスを学ぶための磁性の基礎を提供することを目的にし ている.半導体の人は「磁性はわかりにくい」という.まず,基礎となる原子の磁気モーメント,原子間交 換相互作用などの概念がむずかしい.それも,金属磁性体と絶縁性磁性体とで異なった電子状態を考える必 要があり概念がつかみにくい.スピンに依存するバンド構造,それにもとづくハーフメタルの概念や,スピ ンに依存するトンネル電気伝導,スピン注入磁化反転,スピンホール効果のように,難解な先端的な話題が 多い.しかも,それらが直ちに実用化につながっている.その一方では,強磁性体の特徴ともいえる磁気ヒ ステリシスや磁区が,物質固有のものではなく形状,サイズ,構造に対する敏感性をもち,ミクロな磁性だ けでは説明できず,巨視的な磁気モーメントの運動を考えなければならないこと・・・等々,大学,特に工 学部,の学士課程では教えきれないくらい多岐にわたる物理現象が関連していることが,「わかりにくさ」の 原因である.この解説では,細かい枝葉の厳密性には目をつぶって,磁性についてのおよその概念をつかん でいただくことをめざす.この小稿ではスピントロニクスを学ぶための基礎として,ミクロスコピックな磁 性の起源と,マクロスコピックな磁気ヒステリシスおよび磁区の話題に話を限ることとする.重要課題であ る磁性体の電子輸送現象やスピン流の物理については,本セミナーの他の講演者のテキストに譲りたい。

2. 磁性の起源

2.1 バンドモデル^{*}

磁性体といえば,だれもが鉄 Fe を思い浮かべる.Fe は金属である.一般に金属であればエネルギーバンドモ デルでは伝導帯の電子状態の一部が占有され残りが空い ているような電子構造を持つはずである.

図 1(a)はアルカリ金属のように,s 電子から成るエネ ルギーバンドにおける状態密度(density of states=DOS)を 電子のエネルギーを横軸にして表している.陰の付いて いる部分が(絶対零度で)占有されたバンドである.

一方, Fe のような遷移金属では, s, p 電子の他に部分 的に占有された 3d 電子殻があるが, 3d 電子は, 比較的 原子付近に局在化しているので, 図 1(b)に示すように幅 が狭く状態密度が高いバンドとなって, sp バンドに重な





^{*}通常の磁性の教科書は、原子磁石から出発して常磁性を説明し、原子間交換相互作用を使って強磁性、反強磁性などを 説明し、分子場理論で磁化の温度変化、キュリー温度などを説明する局在電子モデルがはじめにあって、金属のバンドモ デルにもとづく遍歴電子磁性に触れるのはその後になっている.一方、半導体を学んできた研究者にとっては、バンドモ デルを出発点にすることに慣れている.実際、スピンエレクトロニクスにおいては、スピン偏極バンドをベースに考える ことが多いので、ここでは、バンドモデルにもとづく金属磁性を出発点にとって、電子相関の強い極限として局在モデル を扱う.



図 2 (a) 非磁性金属, (b) 強磁性遷移金属, (c) ハーフメタルのバンド状態密度

って現れる.この図は、磁性を持たない場合の遷移金属のバンド状態密度図の概念図である. 磁性がある場合のエネルギーバンドを考えるに当たっては、電子のスピンごとにバンドを考えなければな



らない.図2にスピンを考慮したバンド状態密度曲線を示す. 慣習に従って、図1を90度回転して、縦軸にエネルギーを、 横軸に状態密度を示す.右側が上向きスピン,左側が下向きス ピンを持つ電子の状態密度である.影をつけた範囲は(OK にお ける)占有状態を示す,普通の非磁性金属では図2(a)のように, 左右対称となる.これに対し, 強磁性体では, 図 2(b)に示すよ うに上向きスピンバンドと下向きスピンバンドとに分裂する. 分裂は,狭い 3d バンドで大きく,広い sp バンドでは小さい. 上向きスピンバンドと下向きスピンバンドの分裂のことを,交 換分裂(exchange splitting)という. 3d 電子系の交換分裂が大き いのは,この電子系の局在性が高く,電子同士の間の距離が近 いため、クーロン相互作用が大きいことによる.この結果、フ ェルミ準位以下の占有されたバンドの状態密度を比べると,上 向きスピンバンドの占有が下向きバンドよりも大きいことに なる.上向きスピンバンドと下向きバンドの占有された電子密 度の差 n₁-n₁が磁気モーメントの原因である. すなわち μ=(n _↑-*n*_↓)µ_Bと表される.ここに、µ_Bはボーア磁子である.このた め,3d 遷移金属の原子あたりの磁気モーメントはボーア磁子 を単位とした場合に整数ではない値をとる.

図3には一例として,(a)にはFeの,(b)にはNiのスピン偏 極状態密度を示す.上向きスピン電子の状態密度と下向きスピ ン電子の状態密度の差が磁気モーメントになる.Fe では交換 分裂が大きいので磁気モーメントが大きく,Ni では交換分裂 が小さいのでモーメントも小さい.モーメントはFe では 2.219µ_B,Coでは 1.715µ_B,Ni では 0.604µ_Bである.このよう なバンド構造によって金属の強磁性を説明する考え方をスト ーナーモデルという. 図 2(c)に示すのは、ハーフメタルと呼ばれる特殊な磁性体 のバンド状態密度図である.たとえば、磁気トンネル接合(MTJ) 素子のところで出てくるホイスラー合金 Co₂CrAl などがその例 で、上向きスピンのバンドを見る限り金属のように伝導帯の一 部が占有された構造をとるのに対し、下向きスピンのバンドに おいては、半導体のように電子に占有された価電子帯と電子に 占有されない伝導帯がバンドギャップを隔てて分かれており、 フェルミ準位はバンドギャップの中に存在する.このような構 造をとると、フェルミ準位における電子状態は 100%スピン偏 極する.MTJ において磁気抵抗比はスピン偏極率の関数で与え られるので、ハーフメタルが注目される.

図4は、ホイスラー合金 Co₂MnGe のバンド状態密度を示 している.up-spin 状態密度はフェルミ準位において有限の値を もつのに対し、down-spin 状態密度はゼロである.

2.2 ハバードモデル:局在系とバンド系を分けるもの

通常のバンド計算では、電子間の位置の相関を平均的なも のに置き換える近似を行うので、真の電子間相互作用は求まら ない.バンドモデルが適用できるのは、金属磁性体に限られる. MnO や NiO のような絶縁性の磁性体を単純にバンド計算すると 金属になってしまう.これは、電子相関が考慮されていないから である.電子相関とは、電子同士のクーロン相互作用がスピンに 依存することから生じる.つまり、同じ向きのスピンをもつ2つ の電子は同じ軌道に入ることがないので重なりが小さくクーロ ン相互作用も小さいが、逆向きスピンの2つの電子は同じ軌道を 運動できるのでクーロン相互作用が強くなって、エネルギー的に 不安定になるため、電子の移動を妨げる効果である.この2つの 状態の間のエネルギー差を電子相関エネルギーと呼び U で表す. U は数 eV のオーダーである.局在電子系におけるフント(Hunt)の 規則*は電子相関の結果である.



図 4 ホイスラー合金 Co₂MnGe の スピン偏極状態密度(高橋による)





バンドモデルに電子相関を導入する手法がハバードモデル(Hubbard model)である. 図 5 は、横軸を Δ/U にとったとき、電子のエネルギー準位が Δ/U に対しどのような変わるかを示した図である. ここに Δ はバンド幅で電子の移動のしやすさの尺度である. T_0 は満ちたバンドの平均エネルギーである.

バンド幅が電子相関エネルギーに比べ十分小さなとき、すなわち、 $\Delta/U << 2/3^{1/2}$ のときは禁制帯(Hubbard gap)が現れる. 図 5 の下のバンドを lower Hubbard band、上のバンドを upper Hubbard band と呼ぶ. $\Delta/U \rightarrow 0$ は 局在性の強い極限で、電子移動が起きるには Uだけ余分のエネルギーが必要である. このため、電子は原子 付近に束縛され局在電子系として振る舞い、電気伝導的には絶縁体である. このような系を Mott-Hubbard 絶縁体とよぶ. 一方、バンド幅が電子相関エネルギーに比べ十分大きい場合、すなわち $\Delta/U >> 2/3^{1/2}$ においては、 禁制帯がなくなり金属となり、1 電子バンドモデルによってよく説明できる. Mott-Hubbard 絶縁体が温度や 磁界など何らかの外部条件で $\Delta/U >> 2/3^{1/2}$ となって金属に転移することを Mott-Hubbard 転移と呼ぶ.

2.3 局在電子系の磁性

孤立した原子のもつ磁気モーメントは、原子内の多数の電子の持つ**軌道角運動量**とスピン角運動量の総 和から生じている.多数の電子があっても閉殻ではすべてうち消し合って磁気モーメントに寄与しない.遷 移元素や希土類元素では、3d や 4f の不完全内殻があり電子間相互作用のため Hund の規則が成立するため、 磁気モーメントは打ち消されないで残る.このような孤立原子に近い局在電子状態は、気体だけでなく、固 体においても希薄に遷移元素を含む常磁性の絶縁体などにおいて観測される.(例えば、ルビー: Al₂O₃の Al の一部が Cr で置き換わったものがルビーである)ただし、固体中に置かれた 3d 遷移元素の 3d 軌道は、 周りを取り囲んで結合している酸素や硫黄などの配位子(ligand)の p 電子と共有結合を作るため、孤立原子 の磁気モーメントの場合と異なって**軌道角運動量は消失**(quench)しており、磁気モーメントはスピン角運動量 のみでよく表すことができる.

MnOは,化学量論組成として Mn を含んでいる絶縁性の化合物磁性体(反強磁性)である.原子あたり

の磁気モーメントは 3d⁵ 系から期待されるように 5μ_Bであり, 局在電子系と考えられる. Mn²⁺においては 3d 電子 5 個がスピ ンを揃えて lower Hubbard band の 5 個の軌道を占有している. ここに 1 個電子を付け加えようとすると,逆向きのスピンを 付け加えなければならないので,upper Hubbard band に入り, 電子相関 Uだけエネルギーを損する.このため MnO は絶縁体 になる.しかし, MnO は Mott-Hubbard 絶縁体ではなく,電荷 移動型絶縁体と考えられている.図 6 に示すように、禁制帯 は純粋なハバードギャップではなく,酸化物イオンの p 軌道 からなる価電子帯が満ちたバンドの頂にくるので,ギャップ はこの状態と 3d 電子系の upper Hubbard band の底の間に開い ている.これを電荷移動型(CT)ギャップという.電荷移動 (charge transfer)というのは配位子から遷移元素に電子が1つ 飛び移るという意味である.



局在 3d 電子系では、3dⁿ多電子系の多重項(multiplet)という状態が基底状態になる. 遷移元素のイオンの 電子状態は、元素を取り囲む配位子との混成の影響を受けて縮退が解け分裂する. これを結晶場分裂(crystal field splitting)または配位子場分裂(ligand field splitting)という. 3d 軌道には、dyおよび dを軌道の2種類がある が、配位子のp 軌道との混成を受けて、 t_{2g} と e_g 軌道に分裂する.

CdTe に Mn を添加した場合, Mn 濃度が 77%になるまで固溶体 Cd_{1-x}Mn_xTe をつくるが, Mn の 3d⁵ 電子 系は十分局在電子系として扱うことが可能である. Cd_{1-x}Mn_xTe の Mn²⁺の基底状態は, 点群 Td の既約表現の 記号を使って ⁶A₁ と書かれる. A₁ というのは, 電子軌道を対称性により分類したとき全対称な一重項状態を 示す表現である. 左肩の 6 はスピン多重度 2*S*+1 を表していて *S*=5/2 のことを表している. 一番低い励起状態 は ⁴T₁ と書かれ, スピンは *S*=3/2, 電子軌道は 3 重縮退状態である. 光吸収スペクトルには, ⁶A₁→⁴T₁ の配位 子場遷移による吸収が見られる. このような多電子のエネルギー状態の詳細については, 配位子場理論(ligand field theory)によって解析されている.

むずかしいのは、どうすればこのような半導体中の遷移元素に局在した多電子状態と母体のバンド電子 状態を関係づけるかである.そこに登場するのが電荷移動型遷移(charge transfer transition)である.この遷移は、 光を吸収して配位子の p 軌道が作る価電子帯の電子軌道 L から遷移元素の空いた 3dⁿ状態に電子が飛び移る ような遷移である.電荷移動した電子状態は $3d^{n+1}L$ と書かれる. (Lのアンダーラインはホールを意味する.) 電荷移動する前の $3d^n$ 電子状態と電荷移動状態 $3d^{n+1}L$ のうち対称性が $3d^n$ と同じものは混成する. これを配置 間相互作用(CI: configuration interaction)という. CdTe 中の Mn^{2+} は純粋の $3d^5$ ではなく, $3d^5+3d^6L+3d^7L^2+ \cdot \cdot$ であるが、EPR や光スペクトルから見る基底状態の対称性を表す既約表現はもと($3d^5$)の 6A_1 という表現が維 持されている. この立場に立てば、電荷移動遷移も含め多電子のエネルギー準位で説明できる. 藤森らは、 この考え方により CdTe:Mn などの光スペクトルや光電子スペクトルを解釈している.

2.4 M-T曲線とキュリーワイス則の分子場理論による説明

2.2 ではスピン偏極したバンドに基づき,強磁性の発現を説明した.それでは,強磁性絶縁体では,なぜ 外部磁界を加えないのに自発磁化が生じるのであろうか.ここでは,Weiss による現象論的な取り扱いを紹介 する.



図7Weiss による分子場の考え方

Weiss は、図7に示すように、強磁性体の中から1つの磁気モーメントを取り出し、その周りにあるすべての磁気モーメントから生じた**有効磁界**によって、考えている磁気モーメントが Curie の法則によって常磁性的に分極するならば自己完結的に強磁性が説明できると考えた.これを**分子場理論**という.また、有効磁界を分子磁界または**分子場**(molecular field)と呼ぶ.

磁化 M をもつ磁性体に外部磁界 H が加わったときの有効磁界は H_{eff}=H+AM と表される. A を分子場係数

と呼ぶ.量子力学によれば, A は J_{ex} を**交換相互作用** 係数として A=2zJ_{ex}/N(gµ_B)²で与えられる.この磁界に よって生じる常磁性磁化 M は,

M=*M*₀*B*_J(*g*μ_B*H*_{eff}*J*/*kT*) (1) という式で表される. *M*₀=*Ng*μ_B*J*はすべての磁気モー メントが整列したときに期待される磁化である. ここ に *B*_J(*x*)は,全角運動量量子数 *J*をパラメータとする Brillouin **関数**[†]である.

外部磁界を加えない(*H*=0)とき有効磁界は *H*_{eff}=*AM* で与えられるから自発磁化が生じるには(1)を変形し,

 $M/M_0 = B_J(g\mu_B AMJ/kT)$ = $B_J(2zJ_{ex}g\mu_B MJ/N(g\mu_B)^2 kT) = B_J(2zJ_{ex}MJ^2/Ng\mu_B JkT)$



図 8 分子場近似による自発磁化の求め方. 横軸 は kT で規格化した磁化. 曲線はブリルアン関数.

[†] Brillouin 関数とは $B_J(x) = \{(2J+1)/2J\} \operatorname{coth}((2J+1)x/2J) - (1/2J) \operatorname{coth}(x/2J)$ で定義される関数である.

 $= B_J((2zJ_{ex}J^2/kT) M/M_0)$ (2) が成立しなければならない. ここで左辺を y とおき(y=M/M_0), B_1 の引数を x と置くと,

$$x = (2zJ_{ex}J^2/kT)(M/M_0) = y(2zJ_{ex}J^2/kT)$$

従って(2)式は

 $y = (kT/2zJ_{\rm ex}J^2) x \tag{3}$

 $y=B_J(x)$

(4)

の連立方程式となる.この解を図解によって求めるのが図8である.

式(3)は図 8 の破線で表される. 破線の直線の勾配は T に比 例するので,温度が高いほど急に立ち上がる.一方,式(4)は図 8 の実曲線のように非線形の関数で表される. 両者の交点があ れば解が存在し自発磁化が生じる.

両者の交点から自発磁化 M の大きさが温度 T の関数として 求められる.低い温度(T₁)では交点が求まり,自発磁化が存在す るが,高い温度 T>Tc では交点がなく,自発磁化は存在しない. 図9は,こうして求められた自発磁化の温度変化の計算値を,実 際の磁性体の磁化の温度変化の実測値と比べたものである.Fe, Ni, Co などは金属ではあるが,強磁性体の磁化の温度依存性の実 験値は,分子場理論によってよく説明できる.

局在電子系の常磁性体の磁化率χの温度変化は Curie 則に従い,

χ=C/T (5) で与えられる.図10に示すように1/χを*T*に対してプロットして

原点を通れば常磁性である.*C*はキュリー定数と呼ばれる.

強磁性体のキュリー温度以上では、磁気モーメントがランダ ムになり常磁性になる.このときの磁化率は、Curie-Weiss 則

 $\chi = C/(T - \Theta_{\rm p}) \tag{6}$



図9 自発磁化の温度変化 ×は鉄、●はニッケル、○はコバルトの実測 値、実線はJとしてスピン S=1/2,1,∞をとっ たときの計算値



図 10 Curie 則と Curie-Weiss 則

で与えられる. Θ_p のことを常磁性キュリー温度という. $1/\chi$ をTに対してプロットしたとき直線になるが、外挿して横軸を横切る値が Θ_p である. この値が正であれば強磁性である. Curie-Weiss 則をWeissの分子場理論にもとづいて説明すると、有効磁界は H_{eff} =H+AMで与えられる. 一方、Mと H_{eff} の間にはCurie 則が成立するので、 M/H_{eff} =C/Tと表せる. これらを連立して解くと、

M/(H+AM)=C/T

となり, M=CH/(T-AC)が得られる. これより,

 $\chi = M/H = C/(T - AC) = C/(T - \Theta_p)$ (7)

となって、図 10 に示すような Curie-Weiss 則が得られた.

2.5 交換相互作用

分子場理論のところで述べたように、磁性体注の磁気モーメントが互いに揃え合うように働くのが交換 相互作用(exchange interaction)である.なぜ「交換」というのであろうか.これはもともと、孤立した原子内 の多電子系において、電子と電子の間に働くクーロン相互作用の総和を考えるときに、電子同士が区別でき ないことによる「数えすぎ」を補正するために導入された項に由来する.

2つの電子(波動関数を φ_1 , φ_2 とする)の間に働くクーロン相互作用のハミルトニアン Hの固有値を計算 しよう.まず,空間的な位置 r_1 にある電子 1 の波動関数を $\varphi_1(r_1)$,位置 r_2 にある電子 2 の波動関数を $\varphi_2(r_2)$ と すると,これらの 2 つの電子の間に働くクーロン相互作用のエネルギー K_{12} は

$$K_{12} = \int dr_1 dr_2 \varphi_1^*(r_1) \varphi_2^*(r_2) \left(-\frac{e^2}{r_{12}} \right) \varphi_1(r_1) \varphi_2(r_2)$$
(8)

で与えられる.しかし、電子に印を付けることが出来ないのであるから、もし電子1と電子2とが同じスピンを持っていたとしたら、空間的な位置 r_2 に電子1があり、位置 r_1 に電子2がある場合と区別が付かないであろう.すなわち、数えすぎになっているのである.この数えすぎのエネルギー J_{12} を見積もると、

$$J_{12} = \int dr_1 dr_2 \varphi_1^*(r_1) \varphi_2^*(r_2) \left(-\frac{e^2}{r_{12}} \right) \varphi_1(r_2) \varphi_2(r_1)$$
(9)

となる.この補正が必要になるのは、スピンが同じときのみである.両電子のスピンが逆向きであれば必ず区別が付くからである.以上のことから、2つの電子の間に働くクーロン相互作用のハミルトニアン Hは、

$$\mathcal{H} = K_{12} - (1/2) J_{12} (1 + 4s_1 s_2) \tag{10}$$

のように表される.式(7)のハミルトニアンの固有値 H は $s_1 \ge s_2$ が同符号(従って, s_1s_2 =+1/4)ならば, K_{12} - J_{12} となるが,異符号 (従って, s_1s_2 =-1/4)ならば K_{12} となる.Hと平均のエネルギー



図 11 交換相互作用によるエネルギーの低下

 $H_0=K_{12}-J_{12}/2$ との差,すなわち $-2J_{12}s_1s_2$ のことを原子内交換エネルギーという.2 つの電子のスピンが同じであれば、クーロン相互作用は $J_{12}/2$ だけ低くなり、スピンが逆向きであれば、 $J_{12}/2$ だけ高くなる.

この原子内交換相互作用の概念を、原子間に拡張したのが、Heisenberg 交換相互作用のモデルである. 物質の磁気秩序を考えるには物質系全体のスピンを考えねばならないのであるが、電子の軌道が原子に局在 しているとみなして、電子のスピンを各原子 i の位置に局在した全スピン S_iで代表させて、原子 1 の全スピ ン S₁ と原子 2 の全スピン S₂ との間に原子間交換相互作用が働くと考えるのである.このとき交換エネルギー のハミルトニアン H_{ex} は、原子内交換相互作用を一般化した「見かけの交換積分」J₁₂を用いて H_{ex} =-2J₁₂S₁S₂ で 表される.J₁₂が正であれば、H_{ex}の固有値は 2 つの原子のスピン S₁ と S₂が平行のときに負となり、エネルギ ーが低くなるので、2 つの原子スピン間には**強磁性相互作用**が働くことになる.一方、J₁₂が負であれば反平 行のときエネルギーが下がり、2 つのスピン間には**反強磁性相互作用**が働く.

原子間の交換積分の起源として最も単純なのが、隣接原子のスピン間の**直接交換**(direct exchange)である. 隣接原子間の電子雲のかさなりが十分に大きければ、直接交換が起きてもよいのであるが、このような場合、前に紹介したストーナーモデルのように非局在電子間の交換相互作用を通してのバンドの分裂の方がよい近似となるので、意外にもこの直接交換の例は少ない.

固体中でよく起きるのが, 遷移元素の 3d 電子が酸素などのアニオンの p 電子軌道との混成を通して働く 超交換相互作用(superexchange),および,伝導電子との相互作用を通じてそろえあう間接交換相互作用

(indirect exchange) (RKKY 相互作用),電子の移動と磁性とが強く結びついている二重交換相互作用(double exchange)などである.

イットリウム鉄ガーネット YIG (Y₃Fe₅O₁₂)など多くの遷移金属酸化物は絶縁性のフェリ磁性体となる. 原子(またはイオン)の磁気モーメントはボーア磁子の整数倍の大きさを持ち,原子またはイオンの位置に 束縛された局在電子系モデルを使ってよく説明できる.酸化物磁性体において原子スピン間に働くのは,配 位子のp電子が遷移金属イオンの3d軌道に仮想的に遷移した中間 状態を介しての交換相互作用である.これを,超交換相互作用と 呼ぶ.電子の移動を通じて相互作用しているという意味で Anderson は運動交換(kinetic exchange)と称した.Goodenough によ れば,図12に示すようにアニオンを介して180度の位置にある2 つの遷移元素の間に働く超交換相互作用は反強磁性的であり,90 度の位置にある場合は強磁性的であるという.

伝導電子を介した間接交換相互作用を RKKY (Rudermann, Kittel, Kasuya, Yoshida)相互作用という. Rudermann-Kittel 相互作用 というのは伝導電子を介して核スピンの間に働く相互作用である. Kasuya は,この考え方を希土類金属の4f電子系による磁性を説明 するため適用した.4f電子は原子に強く束縛されているので,直 接交換も超交換も起きにくい.この場合には,伝導電子である5d 電子が4f電子と原子内交換相互作用することによってスピン偏極 を受け,これが隣接の希土類原子のf電子と相互作用するという形 の間接的な交換相互作用を行っていると考えられている.Yoshida は3d 遷移金属を含む合金の磁性を説明するために,これと同じ概 念を適用した.

伝導電子を介した局在スピン間の磁気的相互作用は図 14 のように 距離に対して余弦関数的に振動し、その周期は伝導電子のフェルミ波数 k_F で決められる.この振動をフリーデル振動または RKKY 振動という.

$$H_{\rm RKKY} = -9\pi \frac{J^2}{\varepsilon_{\rm F}} \left(\frac{N_e}{N}\right)^2 f(2k_{\rm F}R) S_1 \cdot S_2 \qquad (11)$$



図 12 超交換相互作用の模式図



図 13 間接交換相互作用





図 15 磁性体/非磁性体超格子における層間相互作用の非磁性体膜厚依存性

最近,磁性超薄膜と非磁性の超薄膜からなる多層構造膜やサンドイッチ膜において,図15に示すように、 層間の相互作用が距離とともに振動する現象が見出された.この現象は,RKKY相互作用または量子閉じこ め効果によって解釈されている.従来,交換相互作用は物質固有のものと考えられてきたが,最近の超薄膜 技術の進展によって人工的に制御可能なものになってきた.また,InMnAs 系磁性半導体においては FET 構 造を作りゲート電極に加える電圧でキャリア濃度を制御することによって磁性転移温度の制御を行うことが 可能となった.

ペロブスカイト型酸化物 LaMnO₃ は絶縁性の反強磁性体であるが, La の一部を Ca で置換した La_{1-x}Ca_xMnO₃ (0.2<x<0.4)を作ると,強磁性 となるとともに金属的な高い伝導性が生じる.この機構を説明するた めに導入されたのが, Zener による二重交換(double exchange)相互作 用の考えである.この相互作用を模式的に説明したものが図 16 であ る.3d 電子帯のうち, t_{2g} 軌道は局在性が強いが, eg 軌道は酸素の 2s, 2p 軌道と混成してバンドを作って隣接 Mn 原子にまで広がっている.フ ントの規則により,原子内の t_{2g} 軌道と eg 軌道のスピンは平行になっ ている. LaMnO₃では,すべての Mn 原子は 3 価(3d⁴)なので eg バン

ドには1個の電子が存在し、この電子が隣接 Mn 原子の eg軌道(反強磁性構造であるからスピンが逆向き) に移動しようとすると電子相関エネルギーU だけのエネルギーが必要であるため電子移動は起きない.

3 価の La を 2 価の Ca で置換すると、電荷補償のため、4 価の Mn が生じる. $Mn^{4+}(3d^3)$ においては t_{2g} 軌道 が満ち、 e_g 軌道は空であるから、他の Mn³⁺から電子が移ることができ、金属的な導電性を生じる. このとき 隣接する Mn 原子の磁気モーメントのなす角 θ とすると、 e_g 電子の飛び移りの確率は $cos(\theta/2)$ に比例する. $\theta=0$ (スピンが平行)のとき飛び移りが最も起きやすく、運動エネルギーの分だけエネルギーが下がるので強磁 性となる. これを二重交換相互作用という. (図 16)

3 磁気ヒステリシス曲線と磁区

3.1 磁気ヒステリシス

これまで述べてきたのは、ミクロスコピックな電子論の観点から見 た磁性の起源であった.しかし、これだけでは磁性体を理解すること が出来ない.強磁性体を特徴づけている非線形な応答、メモリ作用な どは、マクロスコピックな磁化の振る舞いを考えて始めて理解できる.

図 17 は強磁性体の *M*-*H* 曲線の典型例である. 初磁化状態において 磁性体は磁化を示さない. これが O 点である. この状態において磁界 *H*を印加すると, A のように磁化が増加して行き, B 点付近の磁界を過 ぎると傾きが緩くなり,ついには C 点付近で飽和磁化 *M*_sに達する. S



は saturation の意味である. $O \rightarrow A \rightarrow B \rightarrow C$ の曲線を初磁化曲線と呼ぶ. $O \rightarrow B$ の間であれば, *M*-*H*関係は可逆 であるが、いったん Bを超えると *M*は *H*に対して非可逆となる. 飽和した後、磁界を減少させても *M*はも とに戻らず、D(*H*=0)において *M*_rという値をとる. *M*_rの r は remanence の略で残留磁化と呼ばれている. Dの状態で逆方向に磁界をかけると、急激に減磁し E で磁化がゼロになる. このときの磁界 Hc を保磁力 (coercivity)という. 更に逆方向の磁界を増加すると F 点に達し、磁化は反対の方向に飽和する. F 点で磁界を 0 にすると G という残留磁化状態に達する. この一周のループを磁気ヒステリシス(hysteresis)ループという.



図 18 Co 薄膜の VSM 磁化曲線

ヒステリシスの面積はエネルギーを表している.いったん飽和したものを初磁化状態にすることを**消磁(demagnetization)**という.磁界を正負に振りその振幅を徐々に減少させることにより消磁できる.

実際の例で見よう.一例として,VSM(試料振動型磁力計)で測 定した Co 薄膜の磁化曲線を図 18 に示す.面内に磁界を印加した ときの磁化曲線と,面直に磁界を印加したときの磁化曲線が異な

ることに注目して欲しい.面 内に磁界を加えたときの磁化 は非常に小さな磁界で飽和す るのに対し,面直に磁界を加

えたときは大きな磁界を印加しないと飽和しない. *M-H*の直線部が傾い ているのは反磁界のため実効磁界が減少しているためである.

磁化 Mをもつ棒状の永久磁石(図 19 に示す)を考えたとき,端面には $\sigma=M$ という磁極が生じるが,この磁極からは

Gaussの定理によって図 20 に示すようにトータルで σ/μ_0 の磁力線が わき出す.このうち $\sigma/2\mu_0$ の磁力線は外へ向かっており,残りの $\sigma/2\mu_0$ は 内側に向かっている.すなわち棒磁石の内部では,Mの向きと磁界の向き は逆になっている.この磁界を**反磁界**(demagnetization)という.反磁界の 大きさ H_d は磁化Mに比例するが,比例係数を**反磁界係数**と呼びNで表す. Nは磁性体の形状のみによる無次元量で方位によって異なる.N or x, y, z成分を N_x, N_y, N_z とすると, $H_{dl}=-N_lM_l/\mu_0$ (i=x,y,z)と表され, N_x, N_y, N_z の間に は,

 $N_x + N_v + N_z = 1$

が成立する.反磁界係数は,

球形の場合	$N_x = N_y = N_z = 1/3,$
z方向に無限に長い円柱の場合	$N_x = N_y = 1/2, N_z = 0,$
無限に広い薄膜の場合	$N_x = N_y = 0, N_z = 1.$

薄膜の場合, 面内に外部磁界 H_{ex} を与えたときには反磁界はない ので, H_{ex} がそのまま実効磁界となるが, 面に垂直に磁界を加えたと きは, H_{ex} - M/μ_0 が実効磁界になる. M-Hループを実効磁界に対してプ ロットすると, Fig. 17 に示すように, 物質本来の磁気ヒステリシス を描くことができる.

3.2 初期状態の磁化はなぜゼロかー磁区を考える-

自発磁化をもつのが強磁性体である.それなら強磁性体はどれ も「永久磁石」のように磁気を帯びているはずであるが,初期状態の 磁化はなぜゼロになるのだろうか.磁化が特定の方向を向くとすると,



図 19 磁化と磁極



図 20 棒磁石からの磁力線



図 21 反磁界補正(近角:強磁性 体の物理より)



図 22 縞状磁区ができると反磁界 による静磁エネルギーが下がる.

上に述べたように反磁界の向きは、磁化の向きとは反対向きなので、磁 化は回転する静磁力を受けて不安定となる.しかし、たとえば、図 22 のように磁化の方向が逆方向の**縞状磁区**と呼ばれる領域に分かれるな らば、反磁界がうち消し合って静磁エネルギーが低下して安定する.

次に磁化曲線について説明しよう.図 23 のように環流磁区となっても静磁エネルギーを下げることができる.こうして、全体が磁区に分かれることにより、全体の磁化が消失している.これが初磁化状態である.



図 23 環流磁区の模式図

磁区の内部では磁化は一定の方向を向いているが,任意の方向を向 いている訳ではない.磁化は,磁気異方性のため結晶の方位と無関係な

方向を向くことはできない. **このため**,磁化が特定の結晶軸方位(たとえば Fe では[001]方向および等価な方 向)[100][010][100][010]の4つの方向の磁化をもつ磁区に分かれる.

3.3 磁化曲線を磁区で説明する

磁化曲線は磁区という考 え説明したのが図 24 で ある.磁界を増加して行 くと,磁界が弱いうちは (a)→(b)のように磁壁(磁 区と磁区の境界)が移動 して磁界の方向の磁区の 体積が増えて行く.(この とき磁壁は,磁性体内部

の欠陥や不純物などにピン止めされながら,ガタ ガタと変化する.この不連続な磁化変化をバルク ハウゼンジャンプという.)

これが図 17 の磁気ヒステリシスにおける O→B の磁化過程である.磁界が強くなると図 24 (c)のように一つの磁区の中で磁化の回転が起き



図 25 磁界を減少したときの磁区変化

て,最後は(d)のように全体が一つの磁区で覆われた状態になる.これを単一磁区の状態と呼び,磁気飽和に 対応する.

今度は磁気飽和の状態から、磁界を減少していくと、図 25 のように静磁エネルギーの損を補うため、逆 向きの磁区や 90°傾いた磁区の核が発生し、磁界の減少とともにこれらが成長していく. 結晶成長における nucleation and growth と同じである. このとき、場所によって磁気異方性が揺らいでいたりすると、磁壁の移 動が妨げられてピン留めされてしまう. このため、磁界ゼロにおいても磁化を生じる. これが残留磁化であ る. 磁壁移動ではなく、磁化回転のみを考えると、保磁力は $H_{c}\approx 2Ku/M_{s}$ で与えられ、磁気異方性エネルギー Ku が大きいほど大きく、磁化 M_{s} が大きいほど小さくくなる.

3.4 さまざまな磁区とマイクロマグネティクス

図 26 は、結晶の対称性により磁区が変わる様子の例として、縞状磁区(stripe domain)と環流磁区(closure domain)を示している.磁性体を微細化して直径 1µm 付近になると、スピンは面内に分布して vortex 状態となり中心部に垂直方向のスピン成分をもつようになる.さらに微細化すると単磁区になる.

磁区の観察には、ビッター法といって、磁性微粒子を含むコロイドを磁性体上に滴下して光学顕微鏡で 観察する方法が古くから使われている.このほか磁気光学顕微鏡、ローレンツ電子顕微鏡、磁気力顕微鏡、 走査型ホール顕微鏡、走査型 SQUID 顕微鏡、スピン偏極電子顕微鏡、X 線 MCD 顕微鏡などで観察すること が可能である.図 27 には、いくつかの例について筆者の MFM 観察結果を示す.



縞状磁区 表面磁極が分割され180 度磁壁ができる



環流磁区 90度磁壁ができ、磁壁付 近に磁極が生じる



ボルテックス 静磁エネルギーは下がる が交換エネルギーが増加



単磁区 磁極が生じ静磁エネルギー が上がる





図 27 MFM で観察した微細ドットのスピン構造 (a) 縞状磁区(Co 円形ドット 1.2µm), (b) 環流磁区(パーマロ イ正方ドット 1.2µm), (c) ボルテックス(パーマロイ円形ドット 300nm), (d) 単磁区(Co 円形ドット 100nm)

この実験結果を解析するために,Landau-Lifshitz-Gilbert(LLG)方程式を数値的に解く手法が用いら れる.以下に,解析手法を紹介しておく.LLG方程式は,磁気モーメントの歳差運動を記述する運動方程式 にLandau-Lifshitz型のダンピング項を追加したものであり,次式で示される.

$$\frac{\partial \boldsymbol{M}}{\partial t} = |\gamma| (\boldsymbol{M} \times \boldsymbol{H}_{eff}) + \frac{\alpha}{M_s} \boldsymbol{M} \times \frac{\partial \boldsymbol{M}}{\partial t}$$
(12)

ここにγはジャイロ磁気係数(gyromagnetic constant), αはダンピング定数, H_{eff} は有効磁界, Ms は飽和磁 化で $M_s = |M|$ すなわち磁化ベクトル M の大きさである.また, $M \ge M$ の時間微分 $\frac{\partial M}{\partial t}$ は直交する.すな わち, $M \cdot \frac{\partial M}{\partial t} = 0$ である.ここで,有効磁界 H_{eff} は,交換磁界 H,異方性磁界 H,反磁界 H,外部磁界 H^Eの和である.筆者らは,磁性ドット配列の磁化状態を解析するツールとして,汎用の三次元 CAD で作成 した任意の立体構造を入力し、磁化状態を解析できる LLG シミュレータを開発し解析を行っている. 結果の 一例を述べる. 正方形のドット(1辺 1000 nm)につい ての計算セルの大きさは、 12.5×12.5×12.5 nm, 厚 さを 100 nm とした.

緩和計算を行った後の磁化状態分布を図 28 に示 す. (a)は1ドットのみを計算した結果で, (b)は 4 ドットを一度に計算した結果である.緩和計算は,す べてのセルの磁化を紙面に垂直な方向に向けた後,ス テップ時間1psecで計算した.また,同図の矢印は各



図 28 正方形ドットにおける磁化状態の計算結果

セルにおける磁化の向きを示しており,背景のグラデーションは,一div*M*を描画したものである.いずれに おいても,渦(Vortex)状の還流磁区が形成される.正方形単一ドットのみの場合,Vortexの回転軸中心が ほぼ中央に位置しているのに対し,4ドットを一度に計算したものは,Vortexの回転軸中心にずれが生じて いる.さらに,隣接ドット間において,その回転方向が対称的に反転しているのがわかる.これは,Fig.23 の実験結果をよく説明している.このように,大部分のマクロな磁性現象は,磁気モーメントの古典的な運 動方程式を解くことで説明できる.ただ,コンピュータの速度がかなり速くなったとはいえ,かなりの計算 時間が必要なことを知っておいて欲しい.

4. おわりにこの小稿では、磁性の基礎となる諸事項について、可能な限りわかりやすく説明した.磁性はむ ずかしいという先入観を無くしていただければ幸いである.

参考書

- 1. 中村 伝:「磁性」, 槙書店(1965)
- 2. 金森順次郎:「新物理学シリーズ 磁性」, 培風館(1969)
- 3. 芳田 奎:「物性物理学シリーズ 磁性 I, II」, 朝倉書店(1972)
- 4. 太田恵造:「磁気工学の基礎 I, II」, 共立全書(1973)
- 5. 近角聡信編:「磁性体ハンドブック」,朝倉書店(1975)
- 6. 近角聡信:「強磁性体の物理(上・下)」,裳華房(1977,1984)
- 7. 芳田 奎:「磁性」, 岩波書店(1991)
- 8. 高梨弘毅:「初等磁気工学講座」,日本応用磁気学会(1996)
- 9. 小林久理眞:「したしむ磁性」朝倉書店(1999)
- 10. 川西健次郎編:「磁気工学ハンドブック」,朝倉書店(1999)
- 11. 近桂一郎, 安岡弘志編:「実験物理学講座6 磁気測定 I」, 丸善(2000)
- 12. 高梨弘毅:日本磁気学会「磁気工学入門」,共立出版(2008)

* フントの規則

- ・ 原子が基底状態にあるときの*L,S*を決める規則
- 1. 原子内の同一の状態(*n, l, ml, ms*で指定される状態)には1個の電子しか占有できない。(Pauli 排他律)
- 基底状態では、可能な限り大きな Sと、可能な限り大きな Lを作るように、sと1を配置する。(Hund の規則 1)
- 3. 上の条件が満たされないときは、**S**の値を大きくすることを優先する。(Hundの規則 2)
- 4. 基底状態の全角運動量 Jは、less than half では J=|L-S|、more than half では J=L+Sをとる。